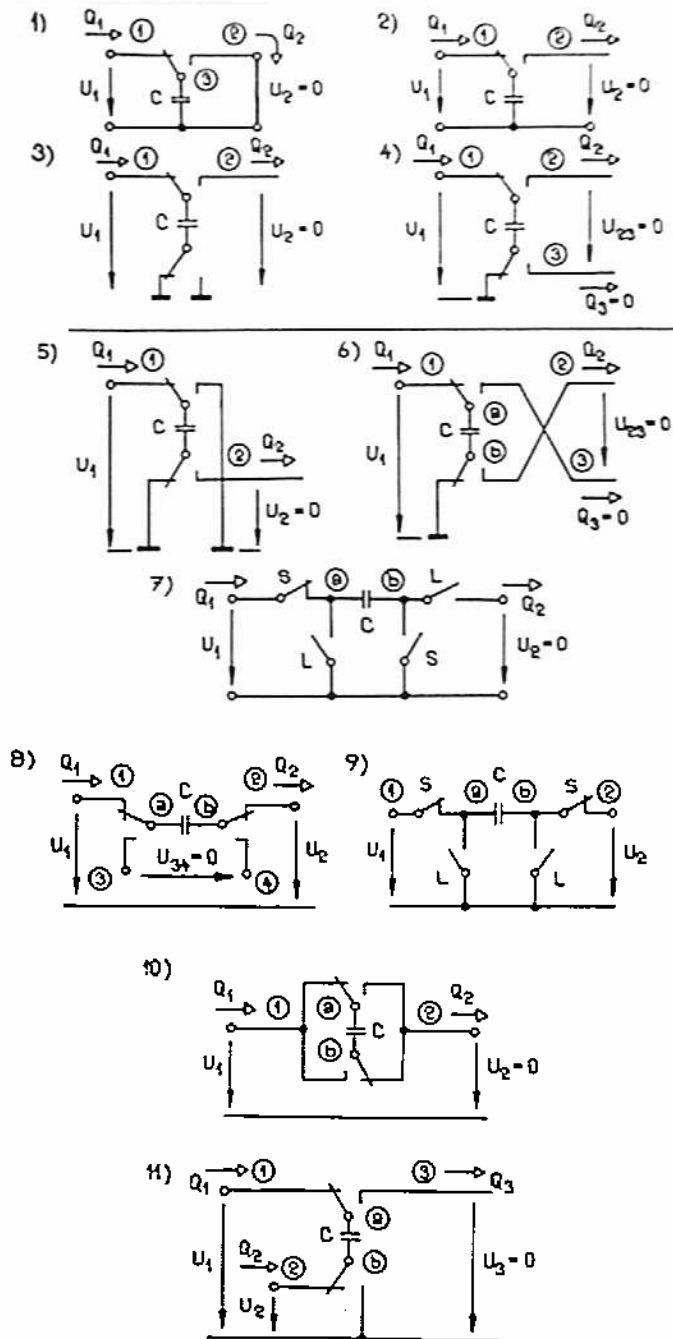


Soustavy se spínanými kapacitami - SC

1. Základní princip:

Simulace rezistoru přepínaným kapacitorem → viz známý obrázek! (a rovnice)

Modifikace základního spínaného obvodu:



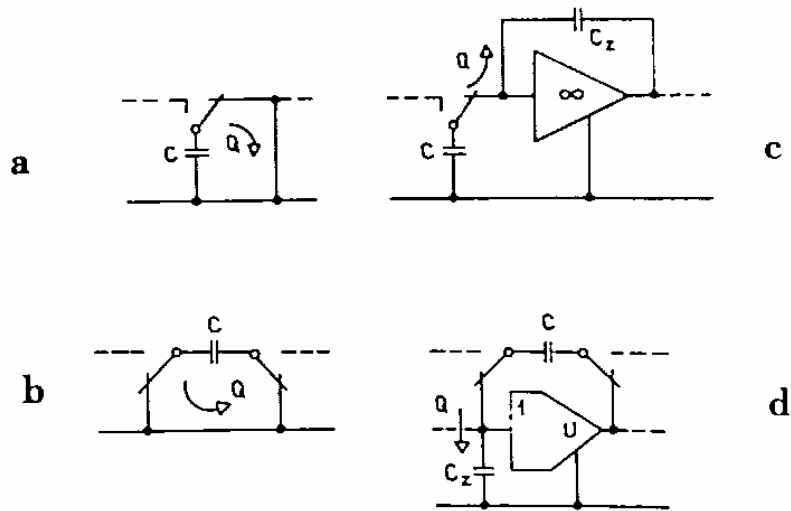
Obr. 2.1: Zapojení a pracovní režimy přepínaného kapacitoru

Vlastnosti jednotlivých zapojení: → **komentář!**

Z hlediska funkce obvodu i jeho dalších vlastností je důležité, jakým způsobem konkrétní spínaný kapacitor "zachází" s nábojem a jak jej předává dál:

Varianty:

- a) plné vybití kapacitoru do zkratu – náboj odpovídá "plnému" uzlovému napětí, je vybíjen v "hlavním" obvodu.
- b) plné vybití kapacitoru do zkratu – náboj odpovídá diferenci dvou uzlových napětí a je vybíjen mimo "hlavní" obvod.
- c) náboj je plně předán do jiného kapacitoru v "hlavním" obvodu.
- d) náboj je částečně předán do jiného kapacitoru, zbytek náboje zůstává v původním kapacitoru (částečné vybití kapacitoru).



Obr 2.2: Příklady aplikací předchozích zapojení

⇒ *Porovnej s předchozími obrázky!*

2. Obvodový popis v časové oblasti:

Popis na základě diferencních rovnic, sestavovaných

- heuristicky,
 - systematicky,
- na základě metody uzlových napětí.

Základní forma diferencních rovnic vychází z diferencni rovnice pro proud kapacitorem:

$$i_C(t) = C \frac{du_C(t)}{dt} \xrightarrow{\text{úprava}} i_C(t) \cdot dt = C \cdot du_C(t)$$

$$\text{diskretizace} > \quad i_C(t) \cdot \Delta t = C \cdot \Delta u_C(t)$$

$$\Rightarrow \quad \Delta q(t) = C \cdot \Delta u_C(t)$$

po zobecnění a podle zákona o zachování náboje je možno pro i -tou fázi sestavit sadu obvodových rovnic ve tvaru

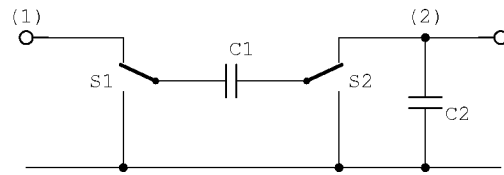
$$\Delta q_{(i)} = C_{(i)} \times \Delta u_{(i)} \quad i=1,2,\dots,n$$

změna náboje je dána

- změnou ("přelitím") nábojů kapacitorů mezi dvěma fázemi – změna uvnitř obvodu,
- příspěvkem z vnějších zdrojů.

⇒ *jde o řešení formou uzlových nábojových rovnic!*

Př.: RC článek SC



pro uzel (2) platí:

$$\Delta q_{C1} + \Delta q_{C2} = 0 \Rightarrow C_1[u_1(n) - u_2(n)] - q_{C1}(n-1/2) - [C_2 u_2(n) - C_2 u_2(n-1)] = 0,$$

$$C_1 u_1(n) = u_2(n)(C_1 + C_2) - C_2 u_2(n-1)$$

systematický popis metodou uzlových nábojových rovnic vychází ze sestavení kapacitní matice soustavy pro každou fázi a postupné řešení těchto rovnic při respektování počátečních podmínek, odpovídajících poměrům v obvodu na konci předchozí fáze.

Systematické sestavení rovnic pro analýzu v časové oblasti

(článek Elektrověda 2001, <http://www.elektrověda.cz/clanky/01050/index.html>)

2.1 ODVOZENÍ NÁBOJOVÉHO POPISU

V následující části jsou nejdříve uvažovány idealizované obvody s budičím signálem se schodovitým časovým průběhem, tedy s konstantní hodnotou během fáze. Zákon zachování elektrického náboje pro daný uzel j a danou fázi i lze popsat vztahem

$$\sum_{v=1}^l \Delta q_v^{(i,j)} = 0, \quad (2)$$

kde l je počet větví připojených k uzlu j a $\Delta q_v^{(i,j)}$ je náboj vstupující do uzlu j přes větev v ve fázi i .

Nábojové příspěvky ve vztahu (2) si vyjádříme, jako součet příspěvků od zdrojů náboje $q_{CS}^{(i)}$ (CS = Charge Sources) a změn náboje na kapacitorech obvodu vzhledem k předchozí fázi $q_C^{(i)}$ a $q_C^{(i-1)}$. Pak pro celý obvod a danou fázi i můžeme vztah (2) upravit a dále přepsat do maticového tvaru, čímž dostaneme rovnici

$$q_{CS}^{(i)} = q_C^{(i)} - q_C^{(i-1)}. \quad (3)$$

Mezi metody popisu idealizovaných obvodů SC, které jsou nejčastěji používány, patří

- metoda redukce obvodové matice transformacemi se sloupci a řádky,
- modifikovaná metoda uzlových napětí aplikovaná na nábojový popis, neboli metoda razítek,
- smíšená metoda,
- metoda zachování rozměrů obvodové matice,
- metoda incidenčních matic.

2.1.1 Metoda redukce obvodové matice transformacemi se sloupci a řádky

Princip metody spočívá v redukci popisu obvodu pomocí transformačních vztahů postihujících vliv spínačů, neregulárních aktivních prvků a zdrojů napětí. Nechť C^* je zkrácená kapacitní matice (bez vztažného

uzlu) analyzovaného idealizovaného N -fázového obvodu SC bez uvažování vlivu spínačů, zdrojů a neregulárních prvků. Cílem je odstranění závislých napětí a redukce neznámých nábojů zapříčiněných přítomností neregulárních prvků a budících zdrojů a tím zajištění regularity matice obvodu (řešitelnosti soustavy rovnic). To realizujeme transformacemi původních nábojových rovnic pomocí operací s řádky a sloupci, kde sloupce odpovídají uzlovým napětím a řádky nábojům daného uzlu.

- **Operace se sloupci:**

Sloupec v obvodové matici se vztahuje k určitému uzlovému napětí. Je-li tedy uzlové napětí uzlu m obvodu závislé na ostatních, lze ho v lineárních obvodech vyjádřit lineární kombinací nezávislých uzlových napětí a zdrojů napětí. Tento závislý uzel můžeme redukovat tak, že podle vztahu závislosti postupně sloupec obvodové matice m násobíme koeficienty vyjadřující závislost na ostatních napětích a výsledek přičítáme ke sloupcům odpovídajícím daným nezávislým napětím. Pak sloupec m vypustíme. Transformaci se sloupci můžeme vyjádřit vynásobením původní kapacitní matice \mathbf{C}^* transformační maticí \mathbf{T}_C

$$\tilde{\mathbf{C}}^{(i)} = \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)} \quad (4)$$

Označení (i) představuje fázi, neboť obvody SC mají tuto transformační matici v každé fázi jinou. Matice $\mathbf{T}_C^{(i)}$ je transformační matice sloupců a slučuje závislá uzlová napětí s nezávislým uzlovým napětím s daným koeficientem.

- **Operace s řádky:**

Operace s řádky představuje eliminaci náboje q , který vtéká do prvku z uzlu x a vynásobený určitým koeficientem b z neregulárního prvku vytéká do uzlu y . Eliminace náboje q spočívá ve vynásobení řádku x koeficientem b a sečtením s řádkem y nebo vynásobení řádku y koeficientem $1/b$ a sečtením s řádkem x . Tím dojde k nábojovému sloučení uzlů x a y , kdy nábojové poměry obou uzlů jsou popsány jedinou rovnicí.

Transformaci s řádky vyjádříme vynásobením původní kapacitní matice \mathbf{C}^* transformační maticí \mathbf{T}_R podle vztahu

$$\tilde{\mathbf{C}}^{(i)} = \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \quad (5)$$

I matice $\mathbf{T}_R^{(i)}$ závisí na fázi obvodu SC.

Obě transformace lze shrnout do jediného vztahu

$$\mathbf{C}^{(ii)} = \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)}, \quad (6)$$

který vyjadřuje úplný zápis transformace matice \mathbf{C}^* pro danou fázi i .

Dalším úkolem je vyjádřit vliv budících zdrojů napětí. Vliv všech zdrojů napětí v obvodu, na které se aplikuje metoda redukce, lze postihnout další transformační maticí, kterou si označíme $\mathbf{T}_{\text{vs}}^{(i)}$. Tato matice vyjadřuje napěťový posun vlivem zdrojů napětí a neregulárních prvků, které se nacházejí mezi transformovaným uzlem a uzlem, na který se transformovaný uzel transformuje. Tato matice spolu s kapacitní maticí a transformačními maticemi převádí zdroje napětí na zdroje náboje a spolu s maticí \mathbf{T}_C určuje vztah mezi transformovanými (označené hvězdičkou v horním indexu) a původními uzlovými napětími (bez označení) a zdroji napětí

$$\mathbf{u}^{(i)} = \mathbf{T}_C^{(i)} \mathbf{u}^{(i)*} + \mathbf{T}_{\text{vs}}^{(i)} \mathbf{u}_s^{(i)}. \quad (7)$$

Při odvození vztahů pro výpočet hodnot časových průběhů napětí vyjdeme ze zákona zachování náboje pro fázi i v celém obvodu obsahujícím pouze kapacitory a transformační prvky a zdroje napětí,

$$\Delta \mathbf{q}^{(i)} = \mathbf{0}. \quad (8)$$

Dále použijeme vztah (3) a náboje na kapacitorech vyjádříme jako součin jejich kapacity a napětí, čímž se předchozí vztah změni na

$$\Delta \mathbf{q}^{(i)} = \mathbf{C}^* \Delta \mathbf{u}^{(i)} - \mathbf{q}_{CS}^{(i)} = \mathbf{C}^* (\mathbf{u}^{(i)} - \mathbf{u}^{(i-1)}) - \mathbf{q}_{CS}^{(i)} = \mathbf{0}, \quad (9)$$

kde \mathbf{C}^* je zkrácená neredukovaná kapacitní matice. Napěťový rozdíl $\Delta \mathbf{u}^{(i)}$ je napěťová změna mezi uzlovými napětími v aktuální a předchozí fázi. Vektor $\mathbf{q}_{CS}^{(i)}$ je vektor zdrojů náboje ve fázi i . Ten bývá většinou v průběhu transformace vynulován.

Na základě výše uvedených transformačních vztahů pro sloupce, řádky a budící zdroje si sestavíme

transformační matice $\mathbf{T}_C^{(i)}$, $\mathbf{T}_R^{(i)}$ a $\mathbf{T}_{VS}^{(i)}$. Transformační vztah zapíšeme jako

$$\Delta \mathbf{q}^{(i)*} = \mathbf{T}_R^{(i)} \Delta \mathbf{q}^{(i)}, \quad (10)$$

Předchozí vztahy aplikujeme do rovnice (9) a po úpravách dostaneme:

$$\mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* (\mathbf{T}_C^{(i)} \mathbf{u}^{(i)*} + \mathbf{T}_{VS}^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)} - \mathbf{T}_C^{(i-1)} \mathbf{u}^{(i-1)*} - \mathbf{T}_{VS}^{(i-1)} \mathbf{u}_S^{(i-1)}) - \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{q}_{CS}^{(i)} = \mathbf{0}, \quad (11)$$

$$\begin{aligned} & \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_{VS}^{(i-1)} \mathbf{u}_S^{(i-1)} - \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_{VS}^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)} + \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{q}_{CS}^{(i)} = \\ & = \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)} \mathbf{u}^{(i)*} - \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i-1)} \mathbf{u}^{(i-1)*}. \end{aligned}$$

Vyjádříme si $\mathbf{u}^{(i)*}$

$$\mathbf{u}^{(i)*} = (\mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)})^{-1} \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* (\mathbf{T}_C^{(i-1)} \mathbf{u}^{(i-1)*} + \mathbf{T}_{VS}^{(i-1)} \mathbf{u}_S^{(i-1)} - \mathbf{T}_{VS}^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)}) - \mathbf{q}_{CS}^{(i)} \quad (12)$$

a vypočteme $\mathbf{u}^{(i)}$ podle vztahu (7)

$$\mathbf{u}^{(i)} = \mathbf{T}_C^{(i)} \mathbf{u}^{(i)*} + \mathbf{T}_{VS}^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)} = \mathbf{M}^{(i)} \mathbf{u}^{(i-1)} + \mathbf{N}_S^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)} - \mathbf{D}_{CS}^{(i)} \mathbf{q}_{CS}^{(i)}, \quad (13)$$

$$\mathbf{M}^{(i)} = \mathbf{T}_C^{(i)} (\mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)})^{-1} \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^*,$$

$$\mathbf{N}_S^{(i)} = [\mathbf{E} - \mathbf{T}_C^{(i)} (\mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)})^{-1} \mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^*] \mathbf{T}_{VS}^{(i)}, \quad (14)$$

$$\mathbf{D}_{CS}^{(i)} = \mathbf{T}_C^{(i)} (\mathbf{T}_R^{(i)} \mathbf{C}^* \mathbf{T}_C^{(i)})^{-1} \mathbf{T}_R^{(i)}.$$

Velmi často bývá výraz $\mathbf{D}_{CS}^{(i)} \mathbf{q}_{CS}^{(i)}$ roven nulovému vektoru, neboť neznámé nábojové příspěvky ze zdrojů napětí se eliminují operacemi s řádky a přímé nábojové zdroje či zdroje proudu obvod v drtivé většině případů neobsahuje. Je totiž buzen především ze zdrojů napětí. Vztah (13) lze tedy zjednodušit na výraz

$$\mathbf{u}^{(i)} = \mathbf{M}^{(i)} \mathbf{u}^{(i-1)} + \mathbf{N}_S^{(i)} \mathbf{u}_S^{(i)}. \quad (15)$$

Tento výraz je základním vztahem pro výpočet uzlových napětí obvodu na konci fáze i .

Podíváme-li se pozorně na strukturu matic $\mathbf{M}^{(i)}$ a $\mathbf{N}^{(i)}$, zjistíme, že si lze tyto matice v případě periodicky spínaných obvodů SC připravit dopředu před vlastním simulačním cyklem, a pak je vlastní simulace v časové oblasti velmi rychlá.

Metoda transformace se sloupci a řádky je výhodná v tom, že minimalizuje rozměry matic popisu obvodu v jednotlivých fázích. To přináší rychlejší řešení soustav rovnic vyjádřených danými maticemi pro jednotlivé fáze. U spínaných obvodů je zmenšení rozměru matice obvodu zvlášť výrazné, neboť obvod často obsahuje značný počet spínačů. Cenou za to je čas před vlastní simulací potřebný k sestavení redukováných matic popisu obvodu a postupu sestavení pravých stran pro jednotlivé fáze.

Metoda redukce obvodové matice je použita i v programu MATSC, který byl sestaven pro časovou simulaci idealizovaných modelů obvodů SC.

3. Popis obvodů SC ve frekvenční oblasti

Viz: Martinek, P., Hospodka, J., Boreš, P.: Elektrické filtry (monografie), Vydavatelství ČVUT, Praha, 2003, kapitola 8 – str. 242-264